

GURTNER-FORMELSAMMLUNG 1

Minusregeln:

Minus * Minus = Plus Minus und Minus = viel Minus
 Minus * Plus = Minus Minus und Plus = Differenz bilden + Vorzeichen des Stärkeren

Bruchregeln:

$$\text{Bruch} * \text{Bruch} = \frac{\text{Zähler1} * \text{Zähler2}}{\text{Nenner1} * \text{Nenner2}}$$

$$\text{Bruch} : \text{Bruch} = \text{Bruch} * \text{Kehrwert}$$

(Doppelbruch: Außen * Außen durch Innen * Innen)

Bruch + Bruch : schnelle Regel (wenn Nenner teilerfremd sind):

links oben mal rechts unten **plus** rechts oben mal links unten
 unten mal unten

Potenzregeln:

a) $a^n \cdot a^k = a^{n+k}$ Potenzen mit gleicher Basis werden multipliziert, indem man die Exponenten addiert (und als Exponent zur Basis a anschreibt)

b) $\frac{a^n}{a^k} = a^{n-k}$ Potenzen mit gleicher Basis werden dividiert, indem man die Exponenten subtrahiert (und als Exponent zur Basis a anschreibt)

c) $(a^n)^k = a^{n \cdot k}$ Potenzen werden potenziert, indem die Exponenten multipliziert werden (...)

Vorsicht: $a^{3^2} = a^{(3^2)} = a^9$ und $(a^3)^2 = a^{3 \cdot 2} = a^6$

d) $(a \cdot b)^n = a^n \cdot b^n$ **Vorsicht:** $(a + b)^2 = a^2 + 2ab + b^2$

e) $\left(\frac{a}{b}\right)^n = \frac{a^n}{b^n}$

Binomische Formeln:

$$(a + b)^2 = a^2 + 2ab + b^2$$

$$(a - b)^2 = a^2 - 2ab + b^2$$

$$(a + b) \cdot (a - b) = a^2 - b^2$$

Lineare Gleichungen: Sortieren: x nach links und Zahlen rechts (gleich zu gleich...)

Quadratische Gleichungen

<p><u>Kleine Lösungsformel</u> Zuerst dividieren durch Koeffizient von x^2! $x^2 + px + q = 0$ $x_{1,2} = -\frac{p}{2} \pm \sqrt{\left(\frac{p}{2}\right)^2 - q}$</p>	<p><u>Große Lösungsformel:</u> $ax^2 + bx + c = 0$ $x_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$</p>	<p><u>Sätze von Vieta:</u> $x_1 + x_2 = -p$ $x_1 \cdot x_2 = q$ $(x - x_1) \cdot (x - x_2) = x^2 + px + q$</p>
---	---	--

Gleichungen höheren Grades:

- Lösung durch Probieren suchen (Teiler des konstanten Gliedes)
- Polynomdivision durch (x-Lösung) oder Horner Schema liefern Polynom kleineren Grades...

GURTNER-FORMELSAMMLUNG 2

Funktionen: Nullstelle: $y = 0$ setzen und Gleichung lösen
Fixwert: $y = x$ setzen und Gleichung lösen
Umkehrfunktion: x und y tauschen und umrechnen nach y

Lineare Funktion: $y = k \cdot x + d$

x ...unabhängige Variable (Zeit, Menge) y ...abhängige Variable (Kosten, Wegstrecke)
 k ...Steigung, Kosten **pro** Einheit d ...senkrechter Abstand vom Ursprung, **Fixkosten**...
 $k > 0$ steigend $k < 0$ fallend $d = 0$ direkt proportional (homogen)

$$k = \frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1}$$

$$d = y_1 - k \cdot x_1$$

Quadratische Funktion: $f(x) = a \cdot x^2 + b \cdot x + c$ (Standardform)
 $f(x) = a \cdot (x - x_S)^2 + y_S$ (Scheitelform mit Scheitel $S = (x_S | y_S)$)
 $f(x) = a \cdot (x - x_1) \cdot (x - x_2)$ (Nullstellenform mit den Nullstellen bei x_1 und x_2)

Vektorrechnung:

1) Spitze minus Schaft – Regel: $\vec{AB} = B - A$

2) PVP – Regel: $A + \vec{AB} = B$

3) parallele (verlängerte) Vektoren: $\vec{v} = k \cdot \vec{w}$ z.B.: doppelter Vektor: $\begin{pmatrix} 6 \\ 2 \end{pmatrix} = 2 \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix}$

4) Länge eines Vektors = Vektorbetrag: $|\vec{v}| = \left| \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \right| = \sqrt{a^2 + b^2}$

5) rechtwinkeliges Kippen = Koordinaten tauschen und eine Koordinate Vorzeichen wechseln
 $\vec{a} = \begin{pmatrix} 5 \\ 1 \end{pmatrix}$ $\vec{a}' = \begin{pmatrix} -1 \\ 5 \end{pmatrix}$ (oben Vorzeichen ändern) $\vec{a}^r = \begin{pmatrix} 1 \\ -5 \end{pmatrix}$ (unten Vorzeichen ändern)

6) Winkel zwischen Vektoren:

Skalares Produkt von Vektoren: $\vec{a} \circ \vec{b} = \begin{pmatrix} p \\ q \end{pmatrix} \circ \begin{pmatrix} r \\ s \end{pmatrix} = p \cdot r + q \cdot s$ (**mal-plus-mal**)

Wenn das **skalare Produkt von Vektoren Null** ist, stehen die Vektoren aufeinander **rechtwinkelig** !

Winkel φ zwischen \vec{a} und \vec{c} : $\cos \varphi = \frac{\vec{a} \circ \vec{c}}{|\vec{a}| \cdot |\vec{c}|}$

7) Mittelpunkt von A und B: $M_{AB} = \frac{A + B}{2}$ ($= A + \frac{\vec{AB}}{2}$)

8) Höhen: $h_{AB}: X = C + t \cdot \vec{AB}^L$ $h_{BC}: X = A + s \cdot \vec{BC}^L$

9) Streckensymmetralen: $s_{AB}: X = M_{AB} + t \cdot \vec{AB}^L$ $s_{BC}: X = M_{BC} + s \cdot \vec{BC}^L$

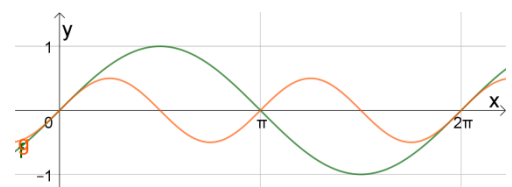
Trigonometrie:

$\text{SIN}(\varphi) = \frac{\text{Gegenkathete}}{\text{Hypotenuse}}$ $\text{COS}(\varphi) = \frac{\text{Ankathete}}{\text{Hypotenuse}}$ $\text{TAN}(\varphi) = \frac{\text{Gegenkathete}}{\text{Ankathete}} = \frac{\sin(\varphi)}{\cos(\varphi)}$

$\sin^2(\varphi) + \cos^2(\varphi) = 1$ $\sin(180 - \varphi) = \sin(\varphi)$ $\cos(360 - \varphi) = \cos(\varphi)$ $\tan(180 + \varphi) = \tan(\varphi)$

Sinus-Funktion: $y = A \cdot \sin(f \cdot x)$

senkrecht: A ist die Amplitude (grün A=1, orange A=1/2)
 waagrecht: f ist die Frequenz (grün f = 1, orange f=2)



GURTNER-FORMELSAMMLUNG 3

SINUSSATZ: $\frac{a}{\sin \alpha} = \frac{b}{\sin \beta} = \frac{c}{\sin \gamma} = 2R$ COSINUSSÄTZE: $c^2 = a^2 + b^2 - 2ab \cdot \cos \gamma$

$a^2 = b^2 + c^2 - 2bc \cdot \cos \alpha$

FLÄCHE eines Dreiecks: $A = \frac{a \cdot b \cdot \sin \gamma}{2}$

$b^2 = a^2 + c^2 - 2ac \cdot \cos \beta$

6 Ebene Figuren

A ... Flächeninhalt

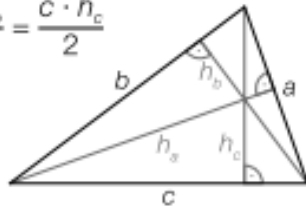
u ... Umfang

Dreieck

$u = a + b + c$

Allgemeines Dreieck

$A = \frac{a \cdot h_a}{2} = \frac{b \cdot h_b}{2} = \frac{c \cdot h_c}{2}$



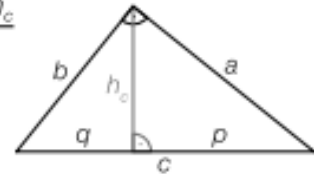
Rechtwinkeliges Dreieck
mit Hypotenuse c und Katheten a, b

$A = \frac{a \cdot b}{2} = \frac{c \cdot h_c}{2}$

$h_c^2 = p \cdot q$

$a^2 = c \cdot p$

$b^2 = c \cdot q$



Heron'sche Flächenformel

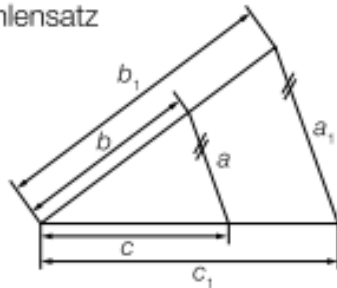
$A = \sqrt{s \cdot (s - a) \cdot (s - b) \cdot (s - c)}$ mit $s = \frac{a + b + c}{2}$

Satz des Pythagoras

$a^2 + b^2 = c^2$

Ähnlichkeit und Strahlensatz

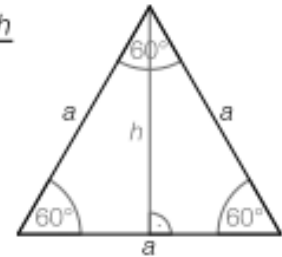
$\frac{a}{a_1} = \frac{b}{b_1} = \frac{c}{c_1}$



Gleichseitiges Dreieck

$A = \frac{a^2}{4} \cdot \sqrt{3} = \frac{a \cdot h}{2}$

$h = \frac{a}{2} \cdot \sqrt{3}$

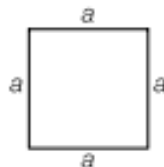


Viereck

Quadrat

$A = a^2$

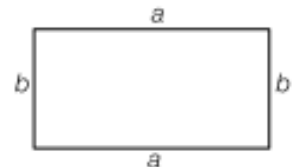
$u = 4 \cdot a$



Rechteck

$A = a \cdot b$

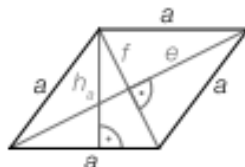
$u = 2 \cdot a + 2 \cdot b$



Raute (Rhombus)

$A = a \cdot h_a = \frac{e \cdot f}{2}$

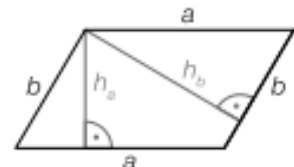
$u = 4 \cdot a$



Parallelogramm

$A = a \cdot h_a = b \cdot h_b$

$u = 2 \cdot a + 2 \cdot b$

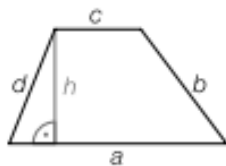


GURTNER-FORMELSAMMLUNG 4

Trapez

$$A = \frac{(a+c) \cdot h}{2}$$

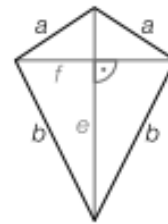
$$u = a + b + c + d$$



Deltoid

$$A = \frac{e \cdot f}{2}$$

$$u = 2 \cdot a + 2 \cdot b$$



Kreis

$$A = \pi \cdot r^2 = \frac{\pi \cdot d^2}{4}$$

$$u = 2 \cdot \pi \cdot r = \pi \cdot d$$

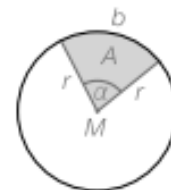


Kreisbogen und Kreissektor

α im Gradmaß ($^\circ$)

$$b = \pi \cdot r \cdot \frac{\alpha}{180^\circ}$$

$$A = \pi \cdot r^2 \cdot \frac{\alpha}{360^\circ} = \frac{b \cdot r}{2}$$



7 Körper

V ... Volumen
O ... Inhalt der Oberfläche
G ... Inhalt der Grundfläche

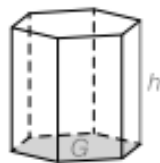
M ... Inhalt der Mantelfläche
 u_G ... Umfang der Grundfläche

Prisma

$$V = G \cdot h$$

$$M = u_G \cdot h$$

$$O = 2 \cdot G + M$$



Drehzylinder

$$V = \pi \cdot r^2 \cdot h$$

$$M = 2 \cdot \pi \cdot r \cdot h$$

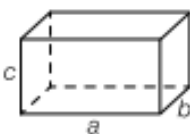
$$O = 2 \cdot \pi \cdot r^2 + 2 \cdot \pi \cdot r \cdot h$$



Quader

$$V = a \cdot b \cdot c$$

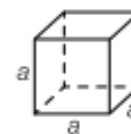
$$O = 2 \cdot (a \cdot b + a \cdot c + b \cdot c)$$



Würfel

$$V = a^3$$

$$O = 6 \cdot a^2$$



Pyramide

$$V = \frac{G \cdot h}{3}$$

$$O = G + M$$



Drehkegel

$$V = \frac{1}{3} \cdot \pi \cdot r^2 \cdot h$$

$$M = \pi \cdot r \cdot s$$

$$O = \pi \cdot r^2 + \pi \cdot r \cdot s$$

$$s = \sqrt{h^2 + r^2}$$



Kugel

$$V = \frac{4}{3} \cdot \pi \cdot r^3$$

$$O = 4 \cdot \pi \cdot r^2$$



GURTNER-FORMELSAMMLUNG 5

Finanzmathematik:

$$K_n = K_0 \cdot (1+p/100)^n = K_0 \cdot q^n \quad \text{Kapitalverzinsungsformel}$$

K_n ... Endwert des Kapitals nach n Jahren

K_0 ... Anfangswert des Kapitals

p ... Zinssatz

q ... Zinsfaktor

$$E = R \cdot q \cdot \frac{q^n - 1}{q - 1}$$

RENTENREIHENFORMELN

$$B = \frac{R}{q^n} \cdot \frac{q^n - 1}{q - 1}$$

E ... Endwert der *vorschüssigen* Rentenreihe

B ... Barwert der *nachschüssigen* Rentenreihe

R ... Rente (regelmäßige Zahlung)

Exponentielles Wachstum:

$$N(t) = N_0 \cdot a^t$$

$N(t)$... Anzahl nach der Zeit t

N_0 ... Anfangswert

a ... Wachstumsfaktor

Logarithmengesetze:

$$\log(a^t) = t \cdot \log(a) \quad \log(a \cdot b) = \log(a) + \log(b) \quad \log\left(\frac{a}{b}\right) = \log(a) - \log(b)$$

Änderungsmaße

Für eine auf einem Intervall $[a; b]$ definierte reelle Funktion f gilt:

- **Absolute** Änderung von f in $[a; b]$: $f(b) - f(a)$
- **Relative** (prozentuelle) Änderung von f in $[a; b]$: $\frac{f(b) - f(a)}{f(a)}$ mit $f(a) \neq 0$
- Differenzenquotient (**mittlere Änderungsrate**) von f in $[a; b]$ bzw. $[x; x + \Delta x]$:
 $\frac{f(b) - f(a)}{b - a}$ oder $\frac{f(x + \Delta x) - f(x)}{\Delta x}$ mit $b \neq a$ bzw. $\Delta x \neq 0$

Differenzialrechnung

Differenzialquotient (lokale bzw. „momentane“ Änderungsrate) von f an der Stelle x

$$f'(x) = \lim_{x_1 \rightarrow x} \frac{f(x_1) - f(x)}{x_1 - x} \quad \text{bzw.} \quad f'(x) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \frac{f(x + \Delta x) - f(x)}{\Delta x}$$

→ = Steigung (Anstieg) der Kurve (= k)

Ableitungsregeln:

$f(x)$	$k \cdot x^n$	$\sin x$	$\cos x$	e^x	$\ln x$
$f'(x)$	$k \cdot n \cdot x^{n-1}$	$\cos x$	$-\sin x$	e^x	$1/x$

Summenregel: $f(x) = 5x^2 + 4x + 3 \rightarrow f'(x) = 5 \cdot 2 \cdot x + 4$

Produktregel: $(f \cdot g)' = f' \cdot g + f \cdot g'$

Quotientenregel: $\left(\frac{f}{g}\right)' = \frac{f' \cdot g - f \cdot g'}{g^2}$

Kettenregel: $f(z)' = f'(z) \cdot z'$

z.B.: $[(x^2 - x)^5]' = 5 \cdot (x^2 - x)^4 \cdot (2x - 1)$

GURTNER-FORMELSAMMLUNG 6

Kurvendiskussion:

Funktion $y = f(x)$ für Punkte (y-Koordinate)

1. Ableitung $y' = f'(x)$ für Steigungen (k)

2. Ableitung $y'' = f''(x)$ für Krümmungen

Nullstellen: $y = 0$ setzen $\rightarrow x_N \rightarrow N(x_N | 0)$

Extremstellen: $y' = 0$ setzen $\rightarrow x_E \rightarrow y_E = f(x_E) \rightarrow E(x_E | y_E)$

TIEFPUNKT wenn $y''_E > 0$ (Schüssel) 😊

HOCHPUNKT wenn $y''_E < 0$ (verkehrte Schüssel) ☹️

Wendepunkte: $y'' = 0$ setzen $\rightarrow x_w \rightarrow y_w = f(x_w) \rightarrow W(x_w | y_w)$

Wendetangente:

$$k = y'_w = f'(x_w)$$

$$d = y_w - k \cdot x_w$$

$$t_w: y = k \cdot x + d$$

Symmetrie bezüglich der y-Achse.....wenn die Funktion gerade ist (nur gerade Potenzen)

Symmetrie bezüglich des Ursprungs.....wenn die Funktion ungerade ist (nur ungerade Potenzen)

Umgekehrte Kurvendiskussion:

Ansatz einer Funktion dritten Grades: $f(x) = a \cdot x^3 + b \cdot x^2 + c \cdot x + d$

Nullstellen, Punkte, Sonderpunkte mit $(x|y) \rightarrow$ in $f(x) = y$ einsetzen

Extremstellen mit gegebenem $x \rightarrow$ in $f'(x) = 0$ einsetzen

Wendepunkte mit gegebenem $x \rightarrow$ in $f''(x) = 0$ einsetzen

Steigungen k an der Stelle $x \rightarrow$ in $f'(x) = k$ einsetzen

„berühren“ – heißt: „gleiche Steigung wie“

„symmetrisch“ – nur gerade Potenzen von x sind nötig

Wegstrecke–Geschwindigkeit–Beschleunigung

$$\text{MITTLERE Geschwindigkeit } v = \frac{\Delta s}{\Delta t} = \frac{\text{Wegstreckendifferenz}}{\text{Zeitdifferenz}}$$

$$\text{MITTLERE Beschleunigung } a = \frac{\Delta v}{\Delta t} = \frac{\text{Geschwindigkeitsdifferenz}}{\text{Zeitdifferenz}}$$

Wegstreckenfunktion $s(t)$ (meist in m) mit $t \dots$ Zeit (meist in s)

MOMENTANE Geschwindigkeitsfunktion $v(t) = s'(t)$ (in m/s)

MOMENTANE Beschleunigungsfunktion $a(t) = v'(t) = s''(t)$ (in m/s²)

Kosten- Gewinnfunktion

Die quadratische **Kostenfunktion** heiße $K(x) = x^2 + 20x + 200$

dann ist die Kosten-pro-Stück-Funktion $\bar{K}(x) = \frac{K(x)}{x} = x + 20 + \frac{200}{x}$

Die Ableitung dieser Funktion ist: $\bar{K}'(x) = 1 - \frac{200}{x^2}$

Das **Betriebsoptimum** erhält man aus dem Nullsetzen dieser Funktion: $0 = 1 - \frac{200}{x^2} \rightarrow x_{opt}$

Die **langfristige Preisuntergrenze** (LPU) = **Minimum der Stückkosten**: $\bar{K}(x_{opt}) = LPU$

Die **Erlösfunktion** ergibt sich aus dem Produkt von Preis und Stückzahl: $E(x) = p(x) \cdot x$

Die **Gewinnfunktion** ergibt sich aus dem Erlös $E(x)$ minus Kosten $K(x)$: $G(x) = E(x) - K(x)$

GURTNER-FORMELSAMMLUNG 7

Das **Maximum** des Gewinns erhält man durch Ableiten und Nullsetzen der Gewinnfunktion:

$G'(x) = 0 \rightarrow x_{G_{\max}} \rightarrow G(x_{G_{\max}})$ ist Gewinnmaximum

Die **Gewinn Grenzen** (BEP und obere GG) erhält man durch Nullsetzen der Gewinnfunktion:

$G(x) = 0 \rightarrow x_U = \text{BEP}$ und $x_O = \text{obere GG}$

Statistik

Urdaten x_i kann man in **Strichlisten** und in einem **Stengel-Blatt-Diagramm** ordnen

Histogramm (Staffelbild) ergibt sich aus der Tabelle der x_i und n_i – Werte der geordneten Urdaten, wobei x_i die Daten und n_i die **absoluten Häufigkeiten** sind.

Nach einer **Klasseneinteilung** gibt es Klassen (0-10, 10-20,...)

und deren Klassenmitten x_i (5, 15, ...) sowie die Anzahl der Daten je Klasse: n_i

Modus: **Oftester Wert** der Liste

Werte für Ordinal- und metrische Skalen:

Minimum: kleinster Wert der Daten

Maximum: größter Wert der Daten

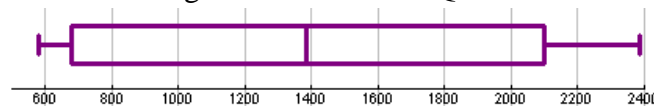
Spannweite: Maximum-Minimum

Median (Zentralwert) : Wert in der Mitte der Liste (bzw. Mittelwert der beiden Werte in der Mitte)

1.Quartil: Nach Teilung der Liste in 2 Teile (ohne Median, wenn real existent) – Wert in der Mitte der linken Liste

3. Quartil: Nach Teilung der Liste in 2 Teile (ohne Median, wenn real existent) – Wert in der Mitte der rechten Liste

BOX-PLOT: Grafische Darstellung von Minimum–1.Quartil–Median–3.Quartil–Maximum



Werte für metrische Skalen:

Mittelwert (arithmetisches Mittel): $\bar{x} = \frac{1}{n} \cdot (x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 + \dots + x_n^2) = \frac{\sum x_i}{n}$

Standardabweichung: $\sigma^2 = \frac{1}{n} \cdot [(x_1 - \bar{x})^2 + (x_2 - \bar{x})^2 + \dots + (x_n - \bar{x})^2] = \frac{\sum (x_i - \bar{x})^2}{n}$ oder

$$\sigma^2 = \frac{1}{n} \cdot [x_1^2 + x_2^2 + \dots + x_n^2] - \bar{X}^2 = \frac{\sum x_i^2}{n} - \bar{X}^2$$

(Mittelwert der Quadrate minus Quadrat des Mittelwerts)

$$\sigma = \sqrt{\sigma^2} = \text{Standardabweichung}$$

GURTNER-FORMELSAMMLUNG 8

REGRESSIONS (Ausgleichs-, Trend) – Gerade: ==> **Trendgerade:** $y = k \cdot x + d$

Mittelwert von x: $\bar{x} = \frac{\sum x}{n}$	Mittelwert von y: $\bar{y} = \frac{\sum y}{n}$	
VARIANZ von X $\sigma_{XX}^2 = \frac{\sum (x^2)}{n} - (\bar{x})^2$	VARIANZ von Y $\sigma_{YY}^2 = \frac{\sum (y^2)}{n} - (\bar{y})^2$	KOVARIANZ von XY $\sigma_{XY} = \frac{\sum (x \cdot y)}{n} - (\bar{x}) \cdot (\bar{y})$
Steigung der Regressionsgeraden: $k = \frac{\sigma_{XY}}{\sigma_{XX}^2} = \frac{\text{Kovarianz}}{\text{Varianz von } x}$	Abstand der Regressionsgeraden auf der y-Achse: $d = \bar{y} - k \cdot \bar{x}$	

Korrelation: $r = \frac{\sigma_{XY}}{\sqrt{\sigma_{XX}^2 \cdot \sigma_{YY}^2}}$

[0,5; 1] positiv: je mehr desto mehr
 [-0,5; 0,5] wenig Erklärung
 [-1; -0,5] negativ: je mehr desto weniger

Bestimmtheitsmaß (GÜTE): r^2 (in Prozent angeben, unter 50% ist es mies)

Integralrechnung:

$f(x) = k$	$F(x) = k \cdot x + C$
$f(x) = x^n \ (n \neq -1)$	$\frac{x^{n+1}}{n+1}$
$f(x) = \frac{1}{x} = x^{-1}$	$F(x) = \ln x + C$
$f(x) = \sin x$	$F(x) = -\cos x + C$
$f(x) = \cos x$	$F(x) = \sin x + C$
$f(x) = e^x$	$F(x) = e^x$
Konstante mal Regel $\int k \cdot f(x) dx = k \cdot \int f(x) dx$	
Summenregel $\int (f(x) + g(x)) dx = \int f(x) dx + \int g(x) dx$	

Fläche unter der Funktion $f(x)$ zwischen a und b : $\left| \int_a^b f(x) \cdot dx \right|$ – wenn keine Nullstelle dazwischen ist

Fläche zwischen zwei Funktionen $f(x)$ und $g(x)$ zwischen den Schnittpunkten $x=a$ und $x=b$:

$$\int_a^b (f(x) - g(x)) \cdot dx$$

Volumen: $V = \pi \cdot \int f(x)^2 \cdot dx$

GURTNER-FORMELSAMMLUNG 9

Wahrscheinlichkeit:

$$W(A) = \frac{\text{Anzahl von } A}{\text{Anzahl von } \Omega} = \frac{\text{günstig}}{\text{möglich}}$$

$$W(A \cup B) = W(A) + W(B) - W(A \cap B) \quad (\text{Additionssatz})$$

PFADREGEL: Längs eines Pfades von der „Wurzel“ des „Baums“ zu den „Blättern“ (die hier unten statt oben sind) muss man die Wahrscheinlichkeiten multiplizieren!

BLATTREGEL: Die Wahrscheinlichkeiten der Blätter werden addiert!

KOMBINATORIK

Die Anzahl der Platzvertauschungen (Permutationen) ist bei n Personen und n Plätzen:

$$P(n,n) = n \cdot (n-1) \cdot (n-2) \cdot (n-3) \cdot \dots \cdot 2 \cdot 1 = n! \quad (\text{n-Faktorielle oder n-Fakultät})$$

Die Anzahl der Platzvertauschungen (Variationen) ist bei n Personen und k Plätzen:

$$P(n,k) = n \cdot (n-1) \cdot (n-2) \cdot (n-3) \cdot \dots \cdot (n-k+1) = \frac{n!}{(n-k)!}$$

Die Anzahl der Teams (Kombinationen) mit k Personen, die man aus n Personen bilden kann, sind:

$$K(n,k) = \binom{n}{k} = \frac{n!}{(n-k)! \cdot k!} = \frac{P(n,k)}{k!} \rightarrow \text{ist auch: } \underline{\text{Vertauschung n Buchstaben mit k „A“s und n-k „B“s}}$$

Die Anzahl der Anordnungen von n Ziffern auf k Stellen (Permutationen mit Wiederholung), wobei die Ziffern beliebig wiederholt werden können, ist $P_w(n,k) = n^k$

Die Binomialverteilung:

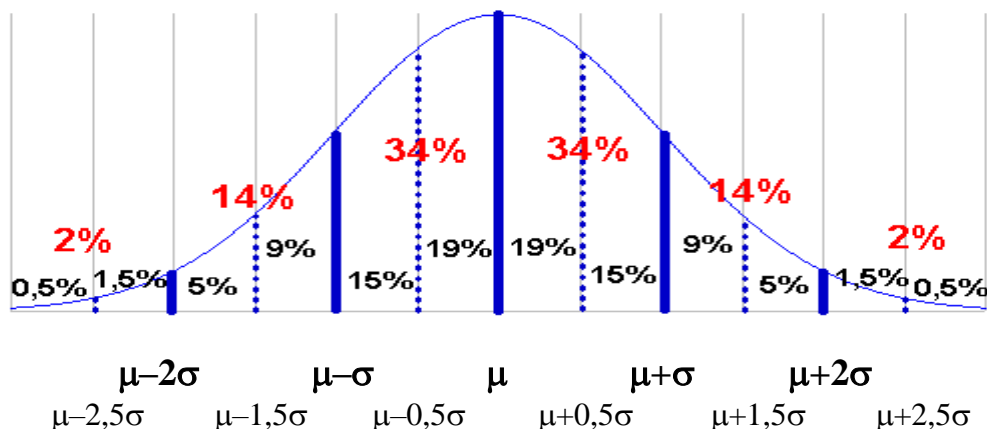
Die Wahrscheinlichkeit für k „Köpfe“ bei einem Münzwurf mit n Münzen und der Wahrscheinlichkeit (klein) p für „Kopf“ bei einem einzelnen Münzwurf ist:

$$P(X = k) = \binom{n}{k} \cdot p^k \cdot (1-p)^{n-k}$$

Der Erwartungswert dieser Verteilung ist $\mu = n \cdot p$.

Die Standardabweichung ist $\sigma = \sqrt{n \cdot p \cdot (1-p)}$

Die Normalverteilung lässt sich ungefähr (auf 1% genau) folgendermaßen zeichnen:
(Wahrscheinlichkeiten sind als Flächen sichtbar)



GURTNER-FORMELSAMMLUNG 11

Standardisierungsformeln:

$$P(X \leq a) = \Phi\left(\frac{a-\mu}{\sigma}\right)$$

$$P(X \geq a) = 1 - \Phi\left(\frac{a-\mu}{\sigma}\right)$$

$$P(a \leq X \leq b) = \Phi\left(\frac{b-\mu}{\sigma}\right) - \Phi\left(\frac{a-\mu}{\sigma}\right)$$

Umkehraufgabe symmetrisches Intervall: $P(\mu - z \cdot \sigma \leq X \leq \mu + z \cdot \sigma) = D(z)$

Schätzbereich und Konfidenzintervall

Der γ -Schätzbereich für den relativen Anteil h ist

$$\left[p - z \cdot \sqrt{\frac{p \cdot (1-p)}{n}} ; p + z \cdot \sqrt{\frac{p \cdot (1-p)}{n}} \right] \text{ mit } \Phi(z) = \frac{1+\gamma}{2}$$

Das γ -Konfidenzintervall für den Anteil p ist

$$\left[h - z \cdot \sqrt{\frac{h \cdot (1-h)}{n}} ; h + z \cdot \sqrt{\frac{h \cdot (1-h)}{n}} \right] \text{ mit } \Phi(z) = \frac{1+\gamma}{2}$$

Für das Konfidenzintervall mit $\gamma =$	90%	95%	99%
Ist $z =$	1,645	1,96	2,58

GURTNER-FORMELSAMMLUNG 12

Matrizen (M3 und WU)

werden mit Großbuchstaben A, B, ... oder in der Form (a_{ij}) , (b_{ij}) , ... bezeichnet.

$A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ bedeutet, dass $a_{11} = a$, $a_{12} = b$, $a_{21} = c$, $a_{22} = d$ (Der erste Index zeigt die Zeile an, der zweite Index die Spalte)

Einheitsmatrix ist eine Matrix in der Hauptdiagonale lauter Einsen, sonst lauter Nullen, z.B:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Transponieren heißt, die Zeilen in Spalten umwandeln $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \rightarrow A^T = \begin{pmatrix} a & c \\ b & d \end{pmatrix}$

Addieren, Subtrahieren und mit einer reellen Zahl multiplizieren wird elementweise gemacht:

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} e & f \\ g & h \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a+e & b+f \\ c+g & d+h \end{pmatrix} \quad \text{bzw.} \quad \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \cdot 5 = \begin{pmatrix} 5a & 5b \\ 5c & 5d \end{pmatrix}$$

Die **MULTIPLIKATION** zweier Matrizen wird Zeile links mal Spalte rechts multipliziert und addiert:

$$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \\ e & f \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} t & u \\ v & w \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \cdot t + b \cdot v & a \cdot u + b \cdot w \\ c \cdot t + d \cdot v & c \cdot u + d \cdot w \\ e \cdot t + f \cdot v & e \cdot u + f \cdot w \end{pmatrix}$$

Falk-Schema: $\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$

$$\begin{pmatrix} 5 & 6 \\ 7 & 8 \\ 9 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 5 \cdot 1 + 6 \cdot 3 & 5 \cdot 2 + 6 \cdot 4 \\ 7 + 24 & 14 + 32 \\ 9 & 18 \end{pmatrix}$$

DETERMINANTE

Die quadratische Determinante einer 2x2-Matrix ist das Produkt der Hauptdiagonale minus das Produkt der Nebendiagonale:

$$\left| \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \right| = a \cdot d - c \cdot b$$

Die Determinante einer 3x3-Matrix kann mit der Regel von Sarrus (Jägerzaunregel) berechnet werden:

Zuerst wird neben die Matrix die erste und zweite Spalte der Matrix dazugeschrieben:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 & 2 \\ 4 & 5 & 6 & 4 & 5 \\ 7 & 8 & 9 & 7 & 8 \end{pmatrix}$$

Dann werden die Produkte der Hauptdiagonale und der parallelen Diagonalen addiert:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 & 2 \\ 4 & 5 & 6 & 4 & 5 \\ 7 & 8 & 9 & 7 & 8 \end{pmatrix} \quad 1 \cdot 5 \cdot 9 + 2 \cdot 6 \cdot 7 + 3 \cdot 4 \cdot 8 = 225$$

Danach werden die Produkte der Nebendiagonale und der parallelen Diagonalen addiert:

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 1 & 2 \\ 4 & 5 & 6 & 4 & 5 \\ 7 & 8 & 9 & 7 & 8 \end{pmatrix} \quad 7 \cdot 5 \cdot 3 + 8 \cdot 6 \cdot 1 + 9 \cdot 4 \cdot 2 = 225$$

Zum Schluss werden beide Summen subtrahiert: $225 - 225 = 0$

Wenn nun 0 wie hierherauskommt, ist die Matrix **singulär** (Gegenteil: regulär) und kann **nicht invertiert** werden und auch **kein eindeutiges Ergebnis bei Gleichungen** liefern!

GURTNER-FORMELSAMMLUNG 13

WIE KANN MAN MIT DETERMINANTEN GLEICHUNGEN LÖSEN?

Beim Beispiel des Gleichungssystems $\begin{cases} 2x + 3y = 7 \\ 4x - 2y = 6 \end{cases}$ kann man in die

Matrixform umschreiben: $\begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 4 & -2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 7 \\ 6 \end{pmatrix}$

Zur **Lösung** muss man zuerst die Koeffizienten-Matrix der linken Seite erstellen: $D = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 4 & -2 \end{pmatrix}$

und die Determinante davon berechnen $D = \begin{vmatrix} 2 & 3 \\ 4 & -2 \end{vmatrix} = 2 \cdot (-2) - 4 \cdot 3 = -16$

Da diese Determinante ungleich Null ist, kann man weitermachen und die x-Determinante der Matrix berechnen, die aus der Koeffizienten-Matrix entsteht, wenn man die linke Spalte durch die rechte Seitenspalte der Gleichung ersetzt: $D_x = \begin{vmatrix} 7 & 3 \\ 6 & -2 \end{vmatrix} = 7 \cdot (-2) - 6 \cdot 3 = -32$

Der Wert von x ist der Bruch aus D_x und D $\rightarrow x = \frac{D_x}{D} = \frac{-32}{-16} = 2$

Ebenso berechnet man D_y durch Ersetzen der rechten Spalte der Koeffizienten-Matrix durch die rechte Seitenspalte der Gleichung ersetzt: $D_y = \begin{vmatrix} 2 & 7 \\ 4 & 6 \end{vmatrix} = 2 \cdot 6 - 4 \cdot 7 = -16$

Der Wert von y ist der Bruch von D_y und D $\rightarrow y = \frac{D_y}{D} = \frac{-16}{-16} = 1$

Ergebnis: **Die Lösung ist $(x|y) = (2|1)$**

Definition der Inversen Matrix A^{-1} zur Matrix A:

Wenn die Determinante $|A|$ der Matrix A nicht Null ist, kann man die Inverse Matrix A^{-1} bilden, die mit A multipliziert die Einheitsmatrix E ergibt $\rightarrow A * A^{-1} = E$

Für die 2x2-Matrix $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ gilt $A^{-1} = \frac{1}{|A|} \cdot \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$

(Hauptdiagonalen vertauschen und in der Nebendiagonale die Vorzeichen wechseln)

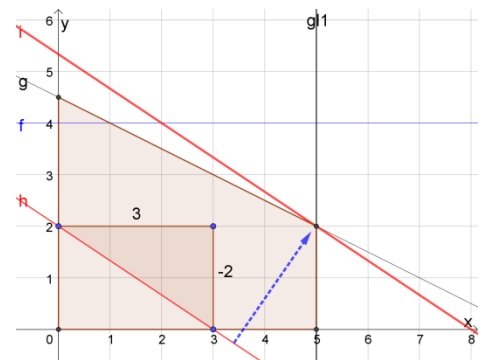
Die Lösung der Gleichung $A * \vec{x} = \vec{r}$ ergibt sich durch $\vec{x} = A^{-1} * \vec{r}$

Lineare Optimierung (WU):

Vorgangsweise:

1. Teil: Vom Text zu den Ungleichungen
2. Teil: Von den Ungleichungen zu den Funktionen und Grafik
3. Teil: Lösungspunkt grafisch mit der Zielfunktion bestimmen
4. Teil: Lösung rechnerisch bestimmen (Zielpunkt und Zielfunktionswert)

z.B.: $x \leq 5$ und $y \leq -0,5x + 4,5$ als Ungleichungen
 $z = \frac{2}{3}x + y$ als Zielfunktion
Lösung: $(x|y) = (5|2)$ mit $z = 5,333$



GURTNER-FORMELSAMMLUNG 14

Komplexe Zahlen (M3):

$$i^2 = -1 \quad r = \sqrt{a^2 + b^2} \quad \tan(\varphi) = b/a \quad (\text{wenn } a < 0 \text{ dann: } \varphi + 180^\circ)$$

(wenn $a > 0$ und $b < 0$ dann: $\varphi + 360^\circ$)

$$a = r \cdot \cos(\varphi) \quad b = r \cdot \sin(\varphi)$$

$$(r^n; \varphi)^n = (r^n; n \cdot \varphi) \quad \sqrt[n]{(r; \varphi)} = \left(\sqrt[n]{r}; \frac{\varphi + k \cdot 360^\circ}{n} \right) \text{ mit } k = 0, 1, \dots, n$$

Analytische Geometrie (M3):

Geradendarstellung in Parameterform (Parameter t)

$$\mathbf{g}: \mathbf{X} = \mathbf{A} + t \cdot \vec{a}$$

Parallele Gerade: gleicher Richtungsvektor \vec{a} aber anderer Punkt A

Normale Gerade: Normalvektor (Koordinaten vertauscht, eine ändert Vorzeichen) und Punkt

Schnittpunkt zweier Geraden: Parameterformen gleichsetzen und zeilenweise betrachten

Ebenendarstellung in Parameterform (Parameter s,t)

$$\mathbf{\epsilon}: \mathbf{X} = \mathbf{A} + t \cdot \vec{a} + s \cdot \vec{b}$$

Überführung in die Gleichungsform: Teilen in 3 Zeilen, Gleichungssystem lösen (s,t eliminieren)

Ebenendarstellung in Gleichungsform: $\mathbf{\epsilon}: a \cdot x + b \cdot y + c \cdot z = d$ mit Konstanten a,b,c,d

Erstellt durch Einsetzen von 3 Punktkoordinaten \rightarrow ergibt 3 Gleichungen \rightarrow ergibt a,b,c,d (eine Konstante ist frei wählbar)

Kreisgleichung: k: $(x - m_x)^2 + (y - m_y)^2 = r^2$ mit Mittelpunkt M=(m_x|m_y) und Radius r

Kugelgleichung: k: $(x - m_x)^2 + (y - m_y)^2 + (z - m_z)^2 = r^2$ mit Mittelpunkt M=(m_x|m_y|m_z) und Radius r

Folgen und Reihen (M2/M3)

	rekursive Darstellung:	explizite Darstellung:	Summenformel:
arithmetische Folgen	$a_{n+1} = a_n + k$ k = Differenz = $a_{n+1} - a_n$	$a_n = a_1 + (n-1) \cdot k$	$S_n = \frac{a_1 + a_n}{2} \cdot n$
geometrische Folgen	$b_{n+1} = b_n \cdot q$ q = Quotient = $\frac{b_{n+1}}{b_n}$	$b_n = b_1 \cdot q^{n-1}$	$S_n = b_1 \cdot \frac{q^n - 1}{q - 1}$ $S_\infty = b_1 \cdot \frac{1}{1 - q}$ für $ q < 1$

monotone Folgen: **wachsend**, wenn gilt: $a_n < a_{n+1}$

untere Schranke, wenn gilt: $U \leq a_n$

fallend, wenn gilt: $a_n > a_{n+1}$

obere Schranke, wenn gilt: $O \geq a_n$

Grenzwert = limes: $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{3n+4}{5n-1} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\frac{3n}{n} + \frac{4}{n}}{\frac{5n}{n} - \frac{1}{n}} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{3 + \frac{4}{n}}{5 - \frac{1}{n}} = \frac{3}{5}$

Differenzengleichung: $x_{n+1} = a \cdot x_n + b$

hat die explizite Lösung:

$$x_n = x_0 \cdot a^n + b \cdot \frac{a^n - 1}{a - 1}$$

GURTNER-FORMELSAMMLUNG 15

Infinitesimalrechnung (M3):

Der **linksseitige GRENZWERT** $\lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x) = f(x_0^-)$ einer Funktion $f(x)$ an der Stelle x_0 ergibt sich, wenn jede Folge $\langle x_n \rangle$ von Zahlen, die kleiner als x_0 sind und gegen x_0 konvergieren zur Folge haben, dass der Limes der Folge der Funktionswerte $\lim_{x_n \rightarrow x_0} f(x_n)$ gegen einen festen Zahlenwert $f(x_0^-)$ geht.

Analog ist **der rechtsseitige Grenzwert** $f(x_0^+)$ einer Funktion definiert

Der (allgemeine) **Grenzwert** $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = f(x_0)$ existiert wenn links- und rechtsseitiger Grenzwert existieren und gleich sind.

Der **Grenzwert der Summe, Differenz und Produkt** von Funktionen ist die Summe, Differenz und Produkt der Grenzwerte der Teilfunktionen

$$\text{z.B.: } \lim [f(x) + g(x)] = \lim f(x) + \lim g(x) \quad (\text{für } x \rightarrow x_0)$$

Eine Funktion $f(x)$ ist an der Stelle x_0 **STETIG**, wenn der rechtsseitige und linksseitige Grenzwert der Funktion gleich dem Funktionswert ist: $\lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x) = \lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x) = f(x_0)$

Eine Funktion $f(x)$ hat an der Stelle x_0 eine **LÜCKE (behebbarer Unstetigkeitsstelle)**, wenn der rechtsseitige und linksseitige Grenzwert der Funktion gleich sind aber verschieden von $f(x_0)$:

$$\lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x) = \lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x) \neq f(x_0)$$

Eine Funktion $f(x)$ hat an der Stelle x_0 eine **POLSTELLE (Unendlichkeitsstelle)**, wenn der rechtsseitige oder linksseitige Grenzwert der Funktion ∞ ergeben. $\lim_{x \rightarrow x_0} f(x) = \infty$

Eine Funktion $f(x)$ hat an der Stelle x_0 eine **SPRUNGSTELLE**, wenn der rechtsseitige und linksseitige Grenzwert der Funktion existieren, aber verschieden sind

$$\lim_{x \rightarrow x_0^+} f(x) \neq \lim_{x \rightarrow x_0^-} f(x)$$

Eine reelle Funktion $f(x): D \rightarrow \mathbb{R}$ heißt **an der Stelle x_0 DIFFERENZIERBAR**, wenn $f'(x_0) =$

$\lim_{x \rightarrow x_0} \frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0}$ existiert. Ist die Funktion überall (auf der Definitionsmenge D) differenzierbar, so heißt die Funktion **differenzierbar** (und sie ist auch stetig).

Integrationsregeln:

Substitution: $\int f(z(x)) dx = \int f(z) \frac{dz}{z'}$

Zum Beispiel: $\int x \cdot \sqrt{x^2 + 5} dx = \int x \cdot \sqrt{z} \cdot \frac{dz}{2x} = \int \sqrt{z} \cdot \frac{dz}{2} = \int z^{1/2} dz = \frac{z^{3/2}}{3/2} = \frac{2}{3} \cdot (x^2 + 5)^{3/2}$

partielle Integration: $\int u \cdot v' = u \cdot v - \int u' \cdot v$

Partialbruchzerlegung:

1. wenn Zählergrad > Nennergrad ==> Polynomdivision
2. Nullstellen des Nenners suchen und Nenner damit zerlegen
3. unbestimmter Ansatz des Restbruchs, analog zu:

$$\text{Beispiel: } \frac{2x - 5}{x^2 - 4} = \frac{A}{(x - 2)} + \frac{B}{(x + 2)}$$

4. mit Nenner multiplizieren und die Nullstellen einsetzen \rightarrow liefert A und B
5. Integration der Partialbrüche (werden meist Logarithmen!)

GURTNER-FORMELSAMMLUNG 16

Numerische Integration:

Rechteckmethode: $\sum f(x_i) \cdot \Delta x$

Trapezmethode:

$$A = \sum \frac{f(x_i + \Delta x) + f(x_i)}{2} \cdot \Delta x = [f(x_1) + 2 \cdot f(x_1 + \Delta x) + 2 \cdot f(x_1 + 2\Delta x) + \dots + f(x_1 + (n-1) \cdot \Delta x)] \cdot \frac{\Delta x}{2}$$

Simplexmethode:

$$A = [f(x_1) + 4 \cdot f(x_1 + \Delta x) + 2 \cdot f(x_1 + 2\Delta x) + 4 \cdot f(x_1 + 3\Delta x) + \dots + 4 \cdot f(x_1 + (n-2) \cdot \Delta x) + f(x_1 + (n-1) \cdot \Delta x)] \cdot \frac{\Delta x}{3}$$

Newtonverfahren zur Bestimmung einer Nullstelle:

$$x_2 = x_1 - \frac{f(x_1)}{f'(x_1)}$$

Kurvenlänge:

$$L = \int dl = \int \sqrt{1 + f'(x)^2} \cdot dx$$

Taylorreihe als Funktionsnäherung

$$f(x) \approx a + b \cdot \frac{x}{1!} + c \cdot \frac{x^2}{2!} + d \cdot \frac{x^3}{3!} + e \cdot \frac{x^4}{4!} + \dots$$

die Koeffizienten sind: $a = f(0)$, $b = f'(0)$, $c = f''(0)$, $d = f'''(0)$, usw.

$$\text{Konvergenzradius: } \lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{a_n}{a_{n+1}} \right| = r$$

$$\text{Beispiel: } e^x = 1 + \frac{x}{1!} + \frac{x^2}{2!} + \frac{x^3}{3!} + \dots$$

Differenzialgleichung

$y' = f(x) \cdot g(y)$ mit $y(1)=2$	$y' = x \cdot y$
Leibnitz-Schreibweise: $\frac{dy}{dx} = f(x) \cdot g(y)$	$\frac{dy}{dx} = x \cdot y$
Trennen der Variablen $\rightarrow \frac{dy}{g(y)} = f(x) \cdot dx$	$\frac{dy}{y} = x \cdot dx$
Integration $\rightarrow \int \frac{dy}{g(y)} = \int f(x) \cdot dx$	$\int \frac{dy}{y} = \int x \cdot dx$ $\ln y = \frac{x^2}{2} + C$
Ent-Logarithmieren liefert die allgemeine Lösung	$y = e^{\frac{x^2}{2}} \cdot K$
Einsetzen des Anfangswerts	$2 = e^{\frac{1^2}{2}} \cdot K \rightarrow K = 1,21$
liefert die spezielle Lösung	$\rightarrow y = e^{\frac{x^2}{2}} \cdot 1,21$